

1. Dany jest ciąg par liczb  $\{x_i, y_i\}_{i=1}^N$ . Liczby  $x_i$  znamy dokładnie, liczby  $y_i$  obarczone są Gaussowskimi błędami o odchyleniu standardowym  $\sigma$ . Do liczb tych dopasowujemy prostą

$$y = ax + b. \quad (1)$$

Znajdź **analitycznie** wyrażenia na estymatory współczynników  $a, b$  oraz macierz kowariancji tych estymatorów.

2. Dany jest ciąg par liczb  $\{x_i, y_i\}_{i=1}^N$ . Liczby  $x_i$  znamy dokładnie, liczby  $y_i$  obarczone są Gaussowskimi błędami o odchyleniu standardowym  $\sigma$ . Do liczb tych dopasowujemy parabolę

$$y = ax^2 + bx + c. \quad (2)$$

Znajdź **analitycznie** wyrażenia na estymatory współczynników  $a, b, c$  oraz macierz kowariancji tych estymatorów.

3. Dany jest ciąg par liczb  $\{x_i, y_i\}_{i=1}^N$ . Liczby  $x_i$  znamy dokładnie, liczby  $y_i$  obarczone są Gaussowskimi błędami o odchyleniu standardowym  $\sigma$ . Do liczb tych dopasowujemy funkcję trygonometryczną.

$$y = A \sin(\omega x + \varphi). \quad (3)$$

Zakładając, że wielkość  $\omega$  jest znana dokładnie, znajdź funkcję, którą należy zminimalizować, aby można było znaleźć estymatory parametrów  $A, \varphi$ . Następnie zakładając, że znane są pewne przybliżenia  $\bar{A}, \bar{\varphi}$ , a “poprawne” estymatory mają postać  $A = \bar{A} + \delta A, \varphi = \bar{\varphi} + \delta \varphi$ , dokonaj pseudolinearyzacji i znajdź formę kwadratową, którą należy zminimalizować, aby znaleźć poprawki  $\delta A, \delta \varphi$ . Znajdź **analitycznie** wyrażenia na estymatory tych poprawek.