

1. Niech $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{N \times N}$ będzie macierzą symetryczną, dodatnio określoną i niech $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^N$. Metoda gradientów sprzężonych zdefiniowana jest przez następującą iterację:

$$\begin{aligned}
 & \mathbf{r}_1 = \mathbf{A}\mathbf{x}_1 - \mathbf{b}, \mathbf{p}_1 = \mathbf{r}_1 \\
 & \mathbf{while} \quad \|\mathbf{r}_k\| > \varepsilon \\
 & \quad \alpha_k = \frac{\mathbf{r}_k^T \mathbf{r}_k}{\mathbf{p}_k^T \mathbf{A} \mathbf{p}_k} \\
 & \quad \mathbf{r}_{k+1} = \mathbf{r}_k - \alpha_k \mathbf{A} \mathbf{p}_k \\
 & \quad \beta_k = \frac{\mathbf{r}_{k+1}^T \mathbf{r}_{k+1}}{\mathbf{r}_k^T \mathbf{r}_k} \\
 & \quad \mathbf{p}_{k+1} = \mathbf{r}_{k+1} + \beta_k \mathbf{p}_k \\
 & \quad \mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{x}_k - \alpha_k \mathbf{p}_k \\
 & \mathbf{end}
 \end{aligned} \tag{1}$$

Zakładamy, że \mathbf{x}_1 jest dowolne, $0 < \varepsilon \ll 1$. Udowodnić, że zachodzą następujące związki:

$$\mathbf{r}_i^T \mathbf{r}_j = 0, \quad i > j, \tag{2a}$$

$$\mathbf{r}_i^T \mathbf{p}_j = 0, \quad i > j, \tag{2b}$$

$$\mathbf{p}_i^T \mathbf{A} \mathbf{p}_j = 0, \quad i > j. \tag{2c}$$

Wskazówka: Dowód indukcyjny.

2. Gdzie w powyższym dowodzie wykorzystuje się założenie o dodatniej określoności macierzy \mathbf{A} ?
3. Udowodnić, że w arytmetyce dokładnej wektor \mathbf{x}_{N+1} wygenerowany zgodnie z (1) jest ścisłym rozwiązaniem równania

$$\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}. \tag{3}$$

Wskazówka: Znaleźć związek pomiędzy \mathbf{r}_k a \mathbf{x}_k .

- 4N. Przyjmując oznaczenia jak w zadaniu 9N (nie 8N) z poprzedniego zestawu, rozwiązać równanie $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{e}$ dla $M = 30$ za pomocą
- (a) metody gradientów sprzężonych,
 - (b) prewarunkowanej metody gradientów sprzężonych wykorzystującej *incomplete Cholesky factorization*.

Przedstawić graficznie jak zmienia się $\|\mathbf{r}_k\|$ w obu wypadkach. Dla ustalenia uwagi, przyjąć $\mathbf{x}_1 = \mathbf{0}$.