

## Równanie Diraka

Wracamy do poprzedniego problemu: jak napisać relatywistyczne równanie „Schrödingera”, tak by było ono liniowe w  $E \rightarrow i\hbar\partial_t$  i liniowe w  $\vec{p} \rightarrow -i\hbar\vec{\nabla}$  (musi być liniowe, żeby po podniesieniu do kwadratu

$$E^2 = \vec{p}^2 + m^2.$$

Dirac zapostulował

$$H = \vec{\alpha} \cdot \vec{p} + \beta m = \vec{\alpha} \cdot (-i\hbar\vec{\nabla}) + \beta m,$$

gdzie  $\vec{\alpha}$  oraz  $\beta$  to współczynniki liczbowe, które nie koniecznie komutują (macierze).  
Stąd pełne równanie ( $\hbar = 1$ )

$$(i\partial_t + i\vec{\alpha} \cdot \vec{\nabla} - \beta m)\psi = 0.$$

Podnieśmy do kwadratu  $H$ :

$$\begin{aligned}(\vec{\alpha} \cdot \vec{p} + \beta m)^2 &= \sum_{i=1}^3 \alpha_i^2 p_i^2 + \beta^2 m^2 \\ &+ \sum_{i < j} (\alpha_i \alpha_j + \alpha_j \alpha_i) p_i p_j + m \sum_{i < j} (\alpha_i \beta + \beta \alpha_i) p_i \\ &= \vec{p}^2 + m^2\end{aligned}$$

Stąd:

$$\begin{aligned}\alpha_i^2 &= \beta^2 = 1, \\ \alpha_i \alpha_j + \alpha_j \alpha_i &= \{\alpha_i, \alpha_j\} = 0, \\ \alpha_i \beta + \beta \alpha_i &= \{\alpha_i, \beta\} = 0.\end{aligned}$$

Okazuje się, że rozwiązaniem tych warunków są macierze hermitowskie o wymiarze parzystym. W liczbie wymiarów 3+1 najmniejszy możliwy wymiar tych macierzy jest 4 (Bjorken-Drell):

$$\alpha_i = \begin{bmatrix} 0 & \sigma_i \\ \sigma_i & 0 \end{bmatrix}, \quad \beta = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}.$$

Nie jest to jedyna możliwa postać. Jest nieskończenie wiele reprezentacji macierzy  $\vec{\alpha}$  i  $\beta$  unitarnie równoważnych:

$$\alpha_i \rightarrow U\alpha_iU^\dagger, \quad \beta \rightarrow U\beta U^\dagger,$$

które spełniają związki antykomutacji. Inna użyteczna reprezentacja (chiralna):

$$\alpha_i = \begin{bmatrix} -\sigma_i & 0 \\ 0 & \sigma_i \end{bmatrix}, \quad \beta = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

Funkcje falowe są czterekomponentowe (bispinory Diraka):

$$\psi = \begin{bmatrix} \psi_1 \\ \psi_2 \\ \psi_3 \\ \psi_4 \end{bmatrix}, \quad \psi^\dagger = [\psi_1^* \quad \psi_2^* \quad \psi_3^* \quad \psi_4^*]$$

cząstka i antycząstka w 2 stanach spinowych. Każdy spinor ma 8 stopni swobody ( $\psi_i$  są zespolone).

## Gęstość Lagrange'a

$$\mathcal{L} = \psi^\dagger (i\partial_t + i\vec{\alpha} \cdot \vec{\nabla} - \beta m)\psi.$$

Zamiast prowadzić wariacje po  $\text{Re}\psi$  i  $\text{Im}\psi$ , wariujemy  $\psi$  i  $\psi^\dagger$ . Równanie Diraka jest automatyczne, bo jest  $\mathcal{L}$  liniowe w  $\psi$  i  $\psi^\dagger$ .

## Spinory Weyla

Równanie Diraka:  $(i\partial_t + i\vec{\alpha} \cdot \vec{\nabla} - \beta m)\psi = 0$ .

Rozpiszmy  $\psi$  przy użyciu dwukomponentowych spinorów Weyla:

$$\psi = \begin{bmatrix} \psi_L \\ \psi_R \end{bmatrix}, \quad \alpha_i = \begin{bmatrix} -\sigma_i & 0 \\ 0 & \sigma_i \end{bmatrix}, \quad \beta = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

Równanie Diraka jest równoważne dwóm równaniom:

$$\left(i\partial_t - i\vec{\sigma} \cdot \vec{\nabla}\right) \psi_L - m\psi_R = 0, \quad \left(i\partial_t + i\vec{\sigma} \cdot \vec{\nabla}\right) \psi_R - m\psi_L = 0.$$

Wprowadzając „czterowektory”

$$\sigma^\mu = (1, \vec{\sigma}), \quad \tilde{\sigma}^\mu = (1, -\vec{\sigma})$$

pamiętając, że  
mamy

$$\partial_\mu = (\partial_t, \vec{\nabla}), \quad \partial^\mu = (\partial_t, -\vec{\nabla})$$

$$i\tilde{\sigma}^\mu \partial_\mu \psi_L - m\psi_R = 0, \quad i\sigma^\mu \partial_\mu \psi_R - m\psi_L = 0.$$

Widzimy, że w przypadku  $m = 0$  równania na  $\psi_L$  i  $\psi_R$  są niezależne.

$$\mathcal{L} = i\psi_L^\dagger \tilde{\sigma}^\mu \partial_\mu \psi_L + i\psi_R^\dagger \sigma^\mu \partial_\mu \psi_R - m(\psi_L^\dagger \psi_R + \psi_R^\dagger \psi_L)$$

## Grupa $SL(2, \mathbb{C})$

Grupa zespolonych macierzy  $2 \times 2$  o wyznaczniku 1. 4 parametry zespolone  $\rightarrow$  8 rzeczywistych,  $\det = 1 \rightarrow$  dwa równania rzeczywiste, stąd jest to grupa 6-cio parametrowa, tak jak grupa Lorentza.

Z każdym czterowektorem  $x$  kojarzymy macierz hermitowską:

$$X(x) = \begin{bmatrix} x^0 + x^3 & x^1 - ix^2 \\ x^1 + ix^2 & x^0 - x^3 \end{bmatrix}$$
$$\det X = (x^0)^2 - (x^1)^2 - (x^2)^2 - (x^3)^2 = x^\mu x_\mu.$$

Weźmy

$$M \in SL(2, \mathbb{C})$$
$$M^\dagger X' M = X \quad \text{lub} \quad X' = (M^{-1})^\dagger X M^{-1}. (*)$$

Ponieważ  $X'$  jest też hermitowska, istnieje czterowektor  $x'$  taki, że

$$X'(x') = \begin{bmatrix} x'^0 + x'^3 & x'^1 - ix'^2 \\ x'^1 + ix'^2 & x'^0 - x'^3 \end{bmatrix}$$

Transformacja (\*) zachowuje wyznacznik, więc

$$x^\mu x_\mu = x'^\mu x'_\mu.$$

Zatem  $M$  odpowiada pewnej (właściwej) transformacji Lorentza  $L^\mu{}_\nu$ . Dla  $M = 1$  zachodzi  $L = 1$ . Jednakże macierze  $M$  oraz  $-M$  odpowiadają tej samej transformacji Lorentza.

Jak wyliczyć  $L$  dla danego  $M$ ?

Zauważmy

$$\begin{aligned} X(x) &= x_\mu \tilde{\sigma}^\mu = x^0 \sigma^0 + x^1 \sigma^1 + x^2 \sigma^2 + x^3 \sigma^3 \\ &= \begin{bmatrix} x^0 + x^3 & x^1 - ix^2 \\ x^1 + ix^2 & x^0 - x^3 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Analogicznie

$$X'(x') = x'_\mu \tilde{\sigma}^\mu$$

Pamiętajmy

$$\begin{aligned}x'^{\mu} &= L^{\mu}_{\nu} x^{\nu}, \\x'_{\rho} &= g_{\rho\mu} L^{\mu}_{\nu} g^{\nu\tau} x_{\tau} = L_{\rho}^{\tau} x_{\tau}\end{aligned}$$

stąd

$$x'^{\mu} x'_{\mu} = L^{\mu}_{\nu} L_{\mu}^{\tau} x^{\nu} x_{\tau} = x^{\nu} x_{\nu} \rightarrow L^{\mu}_{\nu} L_{\mu}^{\tau} = \delta_{\nu}^{\tau}$$

i

$$L^{\tau}_{\nu} L_{\mu}^{\nu} = \delta_{\mu}^{\tau}.$$

Są to macierze wzajemnie odwrotne.



Teraz

$$\begin{aligned} X'(x') &= x'_\mu \tilde{\sigma}^\mu = \tilde{\sigma}^\mu L_\mu^\nu x_\nu \\ X &= M^\dagger X' M = M^\dagger \tilde{\sigma}^\mu M L_\mu^\nu x_\nu = \tilde{\sigma}^\nu x_\nu \end{aligned}$$

Mamy więc równość

$$\begin{aligned} M^\dagger \tilde{\sigma}^\mu M L_\mu^\nu &= \tilde{\sigma}^\nu \quad \times L^\tau_\nu \\ M^\dagger \tilde{\sigma}^\tau M &= L^\tau_\nu \tilde{\sigma}^\nu \end{aligned}$$

Dla macierzy  $\sigma$  zachodzi

$$\text{Tr } \tilde{\sigma}^\mu \tilde{\sigma}^\nu = 2\delta^{\mu\nu}$$

zatem

$$L^\tau_\mu = \frac{1}{2} \text{Tr} (\tilde{\sigma}^\mu M^\dagger \tilde{\sigma}^\tau M) = \frac{1}{2} \text{Tr} (\sigma_\mu M^\dagger \tilde{\sigma}^\tau M).$$

Analogicznie można zdefiniować macierze

$$Y(x) = x_\mu \sigma^\mu,$$

które transformują się

$$N^\dagger Y' N = Y \rightarrow N^\dagger \sigma^\tau N = L^\tau_\nu \sigma^\nu.$$

Mamy zatem:

$$L^{\tau}_{\mu} = \frac{1}{2} \text{Tr} (\tilde{\sigma}^{\mu} M^{\dagger} \tilde{\sigma}^{\tau} M) = \frac{1}{2} \text{Tr} (\sigma^{\mu} N^{\dagger} \sigma^{\tau} N).$$

Macierze  $M$  i  $N$  są powiązane

$$NM^{\dagger} = 1.$$

Przyjmujemy bez dowodu.

## Transformacja równania Diraka

Zapiszmy gęstość Lagrange'a dla cząstek Diraka w układzie  $S$ :

$$\mathcal{L} = i\psi_L^\dagger(x)\tilde{\sigma}^\mu\partial_\mu\psi_L(x) + i\psi_R^\dagger(x)\sigma^\mu\partial_\mu\psi_R(x) - m(\psi_L^\dagger(x)\psi_R(x) + \psi_R^\dagger(x)\psi_L(x))$$

Zachodzi

$$\tilde{\sigma}^\mu\partial_\mu = M^\dagger\tilde{\sigma}^\nu M L_\nu{}^\mu\partial_\mu = M^\dagger\tilde{\sigma}^\tau M \partial'_\tau$$

gdzie użyto:

$$\tilde{\sigma}^\mu = M^\dagger\tilde{\sigma}^\nu M L_\nu{}^\mu, \quad L_\nu{}^\mu\partial_\mu = \partial'_\nu$$

Analogicznie

$$\sigma^\mu\partial_\mu = N^\dagger\sigma^\tau N\partial'_\tau.$$

Aby człon kinetyczny był niezmienniczy

$$M\psi_L(x) = \psi_L'(x'), \quad N\psi_R(x) = \psi_R'(x')$$

Mamy zatem:

$$M\psi_L(x) = \psi_L'(x'), \quad N\psi_R(x) = \psi_R'(x')$$

Człon masowy

$$\begin{aligned} & \psi_L^\dagger(x)\psi_R(x) + \psi_R^\dagger(x)\psi_L(x) = \\ & \psi_L'^\dagger(x')(M^\dagger)^{-1}N^{-1}\psi_R'(x') + \psi_R'^\dagger(x')(N^\dagger)^{-1}M^{-1}\psi_L'(x') \end{aligned}$$

jest niezmienniczy, jeśli

$$(M^\dagger)^{-1}N^{-1} = (N^\dagger)^{-1}M^{-1} = 1 \rightarrow M^\dagger N = N^\dagger M = 1.$$

## Przykłady transformacji

Obrót

$$L^\mu{}_\nu = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \theta & \sin \theta & 0 \\ 0 & -\sin \theta & \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

to  $M$  i  $N$  są unitarne:

$$M = N = \begin{bmatrix} e^{i\theta/2} & 0 \\ 0 & e^{-i\theta/2} \end{bmatrix}$$

Łatwo sprawdzić ze wzoru

$$L^\mu{}_\nu = \frac{1}{2} \text{Tr} (\tilde{\sigma}^\nu M^\dagger \tilde{\sigma}^\mu M).$$

## Przykłady transformacji

Boost ( $v/c = \tanh \theta$ ):

$$L^\mu_\nu = \begin{bmatrix} \cosh \theta & 0 & 0 & -\sinh \theta \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -\sinh \theta & 0 & 0 & \cosh \theta \end{bmatrix}$$

to  $M$  i  $N$  nie są unitarne

$$M = \begin{bmatrix} e^{\theta/2} & 0 \\ 0 & e^{-\theta/2} \end{bmatrix}, \quad N = \begin{bmatrix} e^{-\theta/2} & 0 \\ 0 & e^{\theta/2} \end{bmatrix}.$$

# Parzystość

$$\vec{r} \rightarrow \vec{r}' = -\vec{r}, \quad \vec{\nabla} \rightarrow \vec{\nabla}' = -\vec{\nabla}$$

Mamy

$$\tilde{\sigma}^\mu \partial'_\mu = \sigma^\mu \partial_\mu, \quad \sigma^\mu \partial'_\mu = \tilde{\sigma}^\mu \partial_\mu.$$

Gęstość Lagrange'a pozostaje niezmiennicza gdy

$$\psi_L(x) \xrightarrow{\mathcal{P}} \psi_L^{\mathcal{P}}(x') = \psi_R(x),$$

$$\psi_R(x) \xrightarrow{\mathcal{P}} \psi_R^{\mathcal{P}}(x') = \psi_L(x)$$

z dokładnością do fazy  $e^{i\alpha}$ , którą wybieramy  $\alpha = 0$ .

## Macierze gamma, formy współzmiennicze

Wprowadza się

$$\gamma^0 = \beta, \quad \gamma^i = \beta\alpha_i.$$

Wtedy

$$\begin{aligned}\gamma^\mu\gamma^\nu + \gamma^\nu\gamma^\mu &= \{\gamma^\mu, \gamma^\nu\} = 2g^{\mu\nu} \times \mathbf{1} \\ (\gamma^0)^2 &= \mathbf{1}, \quad (\gamma^i)^2 = -\mathbf{1}\end{aligned}$$

w innych przypadkach zero.

$$\begin{aligned}\mathcal{L} &= \psi^\dagger(i\partial_t + i\vec{\alpha} \cdot \vec{\nabla} - \beta m)\psi \\ &= \psi^\dagger\gamma^0(i\gamma^0\partial_t + i\gamma^0\vec{\alpha} \cdot \vec{\nabla} - \gamma^0\beta m) \\ &= \bar{\psi}(i\gamma^\mu\partial_\mu - m)\psi\end{aligned}$$

gdzie

$$\bar{\psi} = \psi^\dagger\gamma^0$$

a równanie Diraka ma postać

$$(i\gamma^\mu\partial_\mu - m)\psi = 0.$$



W reprezentacji chiralnej

$$\gamma^0 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad \gamma^i = \begin{bmatrix} 0 & \sigma^i \\ -\sigma^i & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \gamma^\mu = \begin{bmatrix} 0 & \sigma^\mu \\ \tilde{\sigma}^\mu & 0 \end{bmatrix}$$

Wprowadza się

$$\gamma^5 = i\gamma^0\gamma^1\gamma^2\gamma^3 = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Zauważmy, że

$$P_L = \frac{1}{2}(1 - \gamma^5)\psi = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \psi_L \\ \psi_R \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \psi_L \\ 0 \end{bmatrix},$$
$$P_R = \frac{1}{2}(1 + \gamma^5)\psi = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \psi_L \\ \psi_R \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \psi_R \end{bmatrix}$$

są *operatorami rzutowymi*.

## Formy biliniowe

$$\psi_L^\dagger \psi_R + \psi_R^\dagger \psi_L = \bar{\psi} \psi \quad (\text{skalar})$$

$$i(\psi_L^\dagger \psi_R - \psi_R^\dagger \psi_L) = i\bar{\psi} \gamma^5 \psi \quad (\text{pseudoskalar})$$

$$\psi_L^\dagger \tilde{\sigma}^\mu \psi_L + \psi_R^\dagger \sigma^\mu \psi_R = \bar{\psi} \gamma^\mu \psi \quad (\text{wektor})$$

$$\psi_L^\dagger \tilde{\sigma}^\mu \psi_L - \psi_R^\dagger \sigma^\mu \psi_R = \bar{\psi} \gamma^5 \gamma^\mu \psi \quad (\text{pseudowektor})$$

# Rozwiązania równania Diraka dla cząstki w spoczynku

Równania

$$i\tilde{\sigma}^\mu \partial_\mu \psi_L - m\psi_R = 0, \quad i\sigma^\mu \partial_\mu \psi_R - m\psi_L = 0$$

mają rozwiązania w postaci fal płaskich

$$\psi_{L,R}(x) = u_{L,R} e^{-i(Et - \vec{p} \cdot \vec{r})} = u_{L,R} e^{-ipx}$$

gdzie

$$u_{L,R}$$

są dwukomponentowymi spinorami. Spełniony jest związek

$$E^2 - \vec{p}^2 = m^2$$

(bo funkcje falowe r. Diraka spełniają też r. Kleina-Gordona). Aby znaleźć  $u_{L,R}$  rozwiążmy r. Diraka w układzie  $S'$ , gdzie cząstka spoczywa  $\vec{p} = 0$  ( $\sigma^0 = \tilde{\sigma}^0 = 1$ ):

$$i\partial'_t \psi'_L = m\psi'_R, \quad i\partial'_t \psi'_R = m\psi'_L.$$

## Rozwiązania o dodatniej energii

Ponieważ  $E' = \pm m$ , rozpatrzmy najpierw rozwiązania o dodatniej energii  $E' = m$ :

$$\psi'_L = ue^{-imt'}, \quad \psi'_R = ue^{-imt'},$$

czyli  $u_L = u_R = u \rightarrow$  rozwiązania lewoskretne i prawoskretne są identyczne (dodatnia parzystość), gdzie

$$u = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} = u_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} + u_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

## Spin

Podobnie jak dla fotonu zbadamy, jak wygląda generator spinu. Transformacja obrotu:

$$M\psi_L(x) = \psi'_L(x'), \quad N\psi_R(x) = \psi'_R(x')$$

Pamiętajmy

$$U_L \psi_L(x) = M \psi_L(L^{-1}x)$$

czyli  $U_L = M$  oraz (patrz spin fotonu)

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \phi & -\sin \phi & 0 \\ 0 & \sin \phi & \cos \phi & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

czyli

$$M = N = \begin{bmatrix} e^{-i\phi/2} & 0 \\ 0 & e^{+i\phi/2} \end{bmatrix} = 1 - i\phi \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} + \dots = 1 - i\frac{\phi}{2}\sigma^3 + \dots$$

$$S_z = i\hbar \lim_{\phi \rightarrow 0} (U_L(\phi) - 1) / \phi = \frac{\hbar}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}.$$

Stąd mamy dla spinorów Weyla:

$$S_z \psi_{L,R} = \frac{\hbar}{2} \sigma^3 \psi_{L,R}.$$

Stany własne

$$+\frac{\hbar}{2} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad -\frac{\hbar}{2} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Dla bispinorów Diraka

$$\begin{aligned} \psi = \begin{bmatrix} \psi_L \\ \psi_R \end{bmatrix} &\rightarrow \Sigma_z = \begin{bmatrix} \sigma^3 & 0 \\ 0 & \sigma^3 \end{bmatrix} \\ &\rightarrow \Sigma_{x,y} = \begin{bmatrix} \sigma^{1,2} & 0 \\ 0 & \sigma^{1,2} \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Zatem operator Casimira:

$$S^2 = \frac{\hbar^2}{4} (\Sigma_x^2 + \Sigma_y^2 + \Sigma_z^2) = \frac{3}{4} \hbar^2 \times \mathbf{1} = s(s+1) \hbar^2 \times \mathbf{1} \rightarrow s = \frac{1}{2}.$$

bo

$$(\sigma^i)^2 = 1.$$

## Fale płaskie

Przejdźmy do układu  $S$ , w którym układ  $S'$  (zatem i cząstka) porusza się z predkością:

$$\vec{v} = (0, 0, v), \quad v > 0, \quad \tanh \theta = \frac{v}{c}.$$

Ponieważ w rozwiązaniach jest czynnik

$$e^{-imt'}$$

zbadajmy transformację Lorentza:

$$\begin{aligned} t'c &= tc \cosh \theta - z \sinh \theta && \longleftarrow \frac{v}{c} = \tanh \theta = \frac{\sinh \theta}{\cosh \theta} \\ &= \cosh \theta \left[ tc - z \frac{v}{c} \right] && \longleftarrow \frac{1}{\cosh^2 \theta} = 1 - \left( \frac{v}{c} \right)^2 \longleftarrow \left( \frac{v}{c} \right)^2 = \frac{\cosh^2 \theta - 1}{\cosh^2 \theta} \\ &= \gamma \left[ tc - z \frac{v}{c} \right] && \longleftarrow \gamma = \cosh \theta = \frac{1}{\sqrt{1 - (v/c)^2}}. \end{aligned}$$

Mamy ( $c = 1$ )

$$p' = (m, 0, 0, 0) = L \cdot p$$

$$p = L^{-1}p' = (m \cosh \theta, 0, 0, m \sinh \theta)$$

$$E = m \cosh \theta = m\gamma, \quad p = m \sinh \theta = m\gamma v$$

i ostatecznie

$$mt' = m\gamma [t - zv] = Et - pz$$

Mamy

$$\psi_L(x) = M^{-1}\psi'_L(x') = e^{-imt'} \begin{bmatrix} e^{-\theta/2} & 0 \\ 0 & e^{+\theta/2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix},$$

$$\psi_R(x) = N^{-1}\psi'_R(x') = e^{-imt'} \begin{bmatrix} e^{+\theta/2} & 0 \\ 0 & e^{-\theta/2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix}.$$

Wybierzmy stan o  $S_x = +\hbar/2$ , czyli  $u_1 = 1, u_2 = 0$ . Teraz ( $c = 1$ ):

$$\psi_L(x) = e^{-i(Et-pz)} \begin{bmatrix} e^{-\theta/2} \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \psi_R(x) = e^{-i(Et-pz)} \begin{bmatrix} e^{+\theta/2} \\ 0 \end{bmatrix}.$$



## Skretność (helicity)

$$\text{helicity} = \frac{\vec{\Sigma} \cdot \vec{p}}{|\vec{p}|}$$

nasz stan ma  $\vec{p} = (0, 0, p)$ , więc helicity =  $\Sigma_z$ , czyli dla przypadku  $u_1 = 1, u_2 = 0$  helicity = +1. Wprowadźmy bispinor o dodatniej energii i dodatnim helicity:

$$\psi_+ = \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-i(Et-pz)} \begin{bmatrix} e^{-\theta/2} \\ 0 \\ e^{+\theta/2} \\ 0 \end{bmatrix} \cdot$$

Analogicznie dla  $u_1 = 0, u_2 = 1$  mamy bispinor o ujemnej skretności:

$$\psi_- = \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-i(Et-pz)} \begin{bmatrix} 0 \\ e^{+\theta/2} \\ 0 \\ e^{-\theta/2} \end{bmatrix} \cdot$$

Rozwiązanie dla dowolnego  $\vec{p} = (p_x, p_y, p_z)$  otrzymujemy poprzez obrót.  
**Obrót zachowuje helicity.** Zatem dla jeśli obrót przekształca

$$\vec{p}' = (0, 0, p) \rightarrow \vec{p} = (p_x, p_y, p_z)$$

$$u_+(\vec{p}') = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} e^{-\theta/2} \\ 0 \\ e^{+\theta/2} \\ 0 \end{bmatrix} \rightarrow u_+(\vec{p}) : \frac{\vec{\Sigma} \cdot \vec{p}}{|\vec{p}|} u_+(\vec{p}) = u_+(\vec{p}) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} e^{-\theta/2} |+\rangle \\ e^{+\theta/2} |+\rangle \end{bmatrix},$$

gdzie

$$\frac{\vec{\sigma} \cdot \vec{p}}{|\vec{p}|} |\pm\rangle = \pm |\pm\rangle, \quad \text{gdzie} \quad \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \rightarrow |+\rangle \quad \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \rightarrow |-\rangle$$

Podsumowując

$$\psi_+ = e^{-i(Et - \vec{p} \cdot \vec{r})} u_+(\vec{p}) = e^{-ip^\mu x_\mu} u_+(\vec{p}), \quad \psi_- = e^{-ip^\mu x_\mu} u_-(\vec{p}),$$

gdzie

$$u_+(\vec{p}) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} e^{-\theta/2} |+\rangle \\ e^{+\theta/2} |+\rangle \end{bmatrix}, \quad u_-(\vec{p}) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} e^{+\theta/2} |-\rangle \\ e^{-\theta/2} |-\rangle \end{bmatrix}.$$

## Rozwiązania o ujemnej energii

$$i\partial'_t\psi'_L = m\psi'_R, \quad i\partial'_t\psi'_R = m\psi'_L.$$

Rozwiązania dla  $E' = -m$ :

$$\psi'_L = ve^{imt'}, \quad \psi'_R = -ve^{imt'}$$

czyli  $v_L = -v_R = v \rightarrow$  rozwiązania lewoskrętne i prawoskrętne różnią się znakiem (ujemna parzystość).

Boost:

$$p = L^{-1}p' = (-m \cosh \theta, 0, 0, -m \sinh \theta)$$

$$E = -m \cosh \theta = -m\gamma, \quad p = -m \sinh \theta = -m\gamma v$$

(pęd ma znak minus w stosunku do rozw. z  $E > 0$ ) i ostatecznie

$$mt' = m\gamma [t - zv] = -(Et - pz)$$

Tu

$$E, p < 0$$

Rozwiązania o dodatniej i ujemnej helicy (przeciwnie niż dla rozw. z  $E > 0$ ):

$$\psi_+ = \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-i(Et-pz)} \begin{bmatrix} 0 \\ e^{+\theta/2} \\ 0 \\ -e^{-\theta/2} \end{bmatrix}, \quad \psi_- = \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-i(Et-pz)} \begin{bmatrix} -e^{-\theta/2} \\ 0 \\ e^{+\theta/2} \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Po dokonaniu obrotu

$$\psi_+ = e^{-ip^\mu x_\mu} v_+(\vec{p}), \quad \psi_- = e^{-ip^\mu x_\mu} v_-(\vec{p}), \quad p = (-m\gamma, -m\gamma\vec{v})$$

lub

$$\psi_+ = e^{ip^\mu x_\mu} v_+(\vec{p}), \quad \psi_- = e^{ip^\mu x_\mu} v_-(\vec{p}), \quad p = (m\gamma, m\gamma\vec{v})$$

gdzie

$$v_+(\vec{p}) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} e^{+\theta/2} |-\rangle \\ -e^{-\theta/2} |-\rangle \end{bmatrix}, \quad v_-(\vec{p}) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} -e^{-\theta/2} |+\rangle \\ e^{+\theta/2} |+\rangle \end{bmatrix}.$$

Łatwo wykazać, że dla rozwiązań z ujemną energią:

$$\bar{\psi}\psi = \psi_L^\dagger \psi_R + \psi_R^\dagger \psi_L = -1.$$

Interpretacja  $\rightarrow$  morze Diraka.

## Tensor energii i pędu

Zapiszmy

$$\begin{aligned}\mathcal{L} &= \bar{\psi}(i\gamma^\mu\partial_\mu - m)\psi \\ &= i\psi_a^*\partial_0\psi_a + \underbrace{\psi_c^*\gamma_{cb}^0}_{\bar{\psi}_b} (i\gamma_{ba}^k\partial_k - m\delta_{ba})\psi_a.\end{aligned}$$

Traktując  $\psi_a^*$  i  $\psi_a$  jako niezależne mamy

$$\begin{aligned}T_\nu^\mu &= \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\psi_a)}\partial_\nu\psi_a - \mathcal{L}\delta_\nu^\mu \\ T_0^0 &= i\psi_a^*\partial_0\psi_a - \mathcal{L} = \bar{\psi}(-i\gamma^k\partial_k + m)\psi\end{aligned}$$

Rzeczywiście dla  $p = 0 \rightarrow H = T_0^0 = m\bar{\psi}\psi = \pm m$ . Z kolei  $p_k = T_k^0$

$$T_k^0 = i\psi_a^*\partial_k\psi_a = i\bar{\psi}\gamma^0\partial_k\psi.$$

## Rozkład na fale płaskie

Rozwiązanie ogólne ( $E_p = +\sqrt{\vec{p}^2 + m^2}$ ):

$$\psi = \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_{\vec{p}, \varepsilon = \pm} \sqrt{\frac{m}{E_p}} \left( b_{\vec{p}\varepsilon} u_\varepsilon(\vec{p}) e^{-i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} + d_{\vec{p}\varepsilon}^* v_\varepsilon(\vec{p}) e^{i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} \right)$$

( $u$  oraz  $v$  są bispinorami 4 wym.). Zmiana normalizacji

$$\frac{1}{\sqrt{2\omega}} \rightarrow \sqrt{\frac{m}{E}}$$

stanowi problem dla cząstek bezmasowych (w wielkościach fizycznych masa się upraszcza i można przejść do granicy  $m = 0$ ).

Własności ortogonalności ( $\varepsilon = \pm$ ):

$$\begin{aligned} u_\varepsilon^\dagger(\vec{p})u_\varepsilon(\vec{p}) &= v_\varepsilon^\dagger(\vec{p})v_\varepsilon(\vec{p}) = \frac{E_p}{m}, \\ u_\varepsilon^\dagger(\vec{p})u_{-\varepsilon}(\vec{p}) &= v_\varepsilon^\dagger(\vec{p})v_{-\varepsilon}(\vec{p}) = 0, \\ u_\varepsilon^\dagger(\vec{p})v_{\varepsilon'}(-\vec{p}) &= v_\varepsilon^\dagger(-\vec{p})u_{\varepsilon'}(\vec{p}) = 0. \end{aligned}$$

Na przykład:

$$\begin{aligned} u_+^\dagger(\vec{p})u_+(\vec{p}) &= \frac{1}{2} \left[ e^{-\theta/2} \langle + | \quad e^{+\theta/2} \langle + | \right] \begin{bmatrix} e^{-\theta/2} | + \rangle \\ e^{+\theta/2} | + \rangle \end{bmatrix} = \frac{e^{-\theta} + e^\theta}{2} \\ &= \cosh \theta = \frac{E}{m}. \end{aligned}$$

Mamy:

$$H = \sum_{\vec{p}, \varepsilon = \pm} (b_{\vec{p}\varepsilon}^* b_{\vec{p}\varepsilon} - d_{\vec{p}\varepsilon} d_{\vec{p}\varepsilon}^*) E_p, \quad \vec{P} = \sum_{\vec{p}, \varepsilon = \pm} (b_{\vec{p}\varepsilon}^* b_{\vec{p}\varepsilon} - d_{\vec{p}\varepsilon} d_{\vec{p}\varepsilon}^*) \vec{p}.$$

oraz

$$\int d^3x \psi^\dagger \psi = \sum_{\vec{p}, \varepsilon = \pm} (b_{\vec{p}\varepsilon}^* b_{\vec{p}\varepsilon} + d_{\vec{p}\varepsilon} d_{\vec{p}\varepsilon}^*)$$

Rozkład w bazie helicity:

$$\begin{aligned} \psi_L = & \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_{\vec{p}} \sqrt{\frac{m}{2E_p}} \\ & \left[ \left( b_{\vec{p}+} e^{-\theta/2} |+\rangle + b_{\vec{p}-} e^{+\theta/2} |-\rangle \right) e^{-i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} \right. \\ & \left. + \left( d_{\vec{p}+}^* e^{+\theta/2} |-\rangle - d_{\vec{p}-}^* e^{-\theta/2} |+\rangle \right) e^{+i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} \right] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \psi_R = & \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_{\vec{p}} \sqrt{\frac{m}{2E_p}} \\ & \left[ \left( b_{\vec{p}+} e^{+\theta/2} |+\rangle + b_{\vec{p}-} e^{-\theta/2} |-\rangle \right) e^{-i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} \right. \\ & \left. - \left( d_{\vec{p}+}^* e^{-\theta/2} |-\rangle - d_{\vec{p}-}^* e^{+\theta/2} |+\rangle \right) e^{+i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} \right] \end{aligned}$$

Dla każdego  $\vec{p}$  są **cztery** niezależne współczynniki **zespólone** (*spinory Diraka*):

$$\underbrace{b_{\vec{p}+}, b_{\vec{p}-}}_{\text{cząstki}}, \underbrace{d_{\vec{p}+}^*, d_{\vec{p}-}^*}_{\text{antycząstki}}$$



Można narzucić warunek:

$$d_{\vec{p}+} = b_{\vec{p}+}, \quad d_{\vec{p}-} = b_{\vec{p}-}$$

są to wtedy *spinory Majorany*: cząstki i antycząstki są identyczne.

## Granica relatywistyczna

Pamiętajmy

$$\frac{m}{E} = \frac{1}{\cosh \theta} = \frac{2}{e^\theta + e^{-\theta}}$$

$$\sqrt{\frac{m}{E}} e^{\theta/2} = \sqrt{\frac{2e^\theta}{e^\theta + e^{-\theta}}} = \sqrt{\frac{e^\theta + e^{-\theta} + e^\theta - e^{-\theta}}{e^\theta + e^{-\theta}}} = \sqrt{1 + \tanh \theta} = \sqrt{1 + \frac{v}{c}}$$

$$\sqrt{\frac{m}{E}} e^{-\theta/2} = \sqrt{\frac{2e^{-\theta}}{e^\theta + e^{-\theta}}} = \sqrt{\frac{e^\theta + e^{-\theta} - e^\theta + e^{-\theta}}{e^\theta + e^{-\theta}}} = \sqrt{1 - \tanh \theta} = \sqrt{1 - \frac{v}{c}}$$

W granicy  $v/c \rightarrow 1$

$$\sqrt{\frac{m}{E}} e^{\theta/2} \rightarrow \sqrt{2}, \quad \sqrt{\frac{m}{E}} e^{-\theta/2} \rightarrow 0$$

$$\psi_L = \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_{\vec{p}} \left[ b_{\vec{p}-} |-\rangle e^{-i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} + d_{\vec{p}+}^* e^{+\theta/2} |-\rangle e^{+i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} \right]$$

$$\psi_R = \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_{\vec{p}} \left[ b_{\vec{p}+} |+\rangle e^{-i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} + d_{\vec{p}-}^* e^{+\theta/2} |+\rangle e^{+i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} \right]$$

$$\psi_L = \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_{\vec{p}} \left[ b_{\vec{p}-} |-\rangle e^{-i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} + d_{\vec{p}+}^* e^{+\theta/2} |-\rangle e^{+i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} \right]$$

$$\psi_R = \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_{\vec{p}} \left[ b_{\vec{p}+} |+\rangle e^{-i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} + d_{\vec{p}-}^* e^{+\theta/2} |+\rangle e^{+i(E_p t - \vec{p} \cdot \vec{r})} \right]$$

W granicy  $v/c \rightarrow 1$  czyli  $m/E \rightarrow 0$  spinory  $\psi_L$  i  $\psi_R$  są niezależne i zawierają tylko stany o jednej skrętności (helicity). Jak się okaże w modelu standardowym bezmasowe neutrina są lewoskrętne.